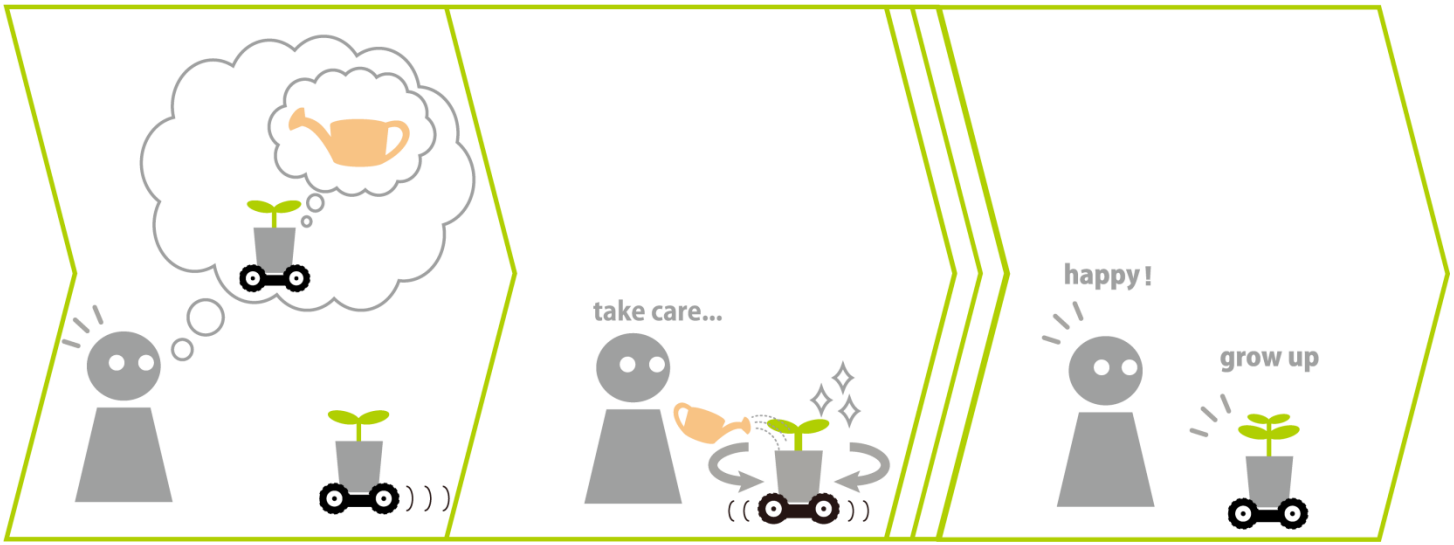
2011年度未踏IT人材発掘・育成事業

植物の種類に応じてさまざまなふるまいを見せる植木鉢型ロボット群PotPets

福地あゆみ（お茶の水女子大学大学院 椎尾一郎研究室）

PotPetsは人と植物の関係に着目し，植物を育てることを支援する植木鉢型のロボットである．

この植木鉢型ロボットPotPetsが植物を乗せ自律的に動き，世話に対して即座にフィードバックを返すことで，植物から人への働きかけを補い，人が植物を育てやすくする．さらに複数個の植木鉢型ロボットのふるまいを，それぞれの植物の特性や人の活動状況に応じて変化させることで，生活空間における人と植物の新たなインタラクションを提供する．